

10.5 木 講演

社長講演

13:00~13:30

第6世代基幹電気通信網とその性能への期待
代表取締役社長 浅見 徹

テーマ講演

13:30~14:00

人間の適応・学習機構の解明と応用
認知機構研究所 所長 今水 寛

14:00~14:30

人とロボットが共生する未来に向けたインタラクションデザイン
インタラクション科学研究所 エージェントインタラクションデザイン研究室 室長 塩見 昌裕

10.6 金 講演

テーマ講演

13:00~13:30

「研究機関の視点でのイノベーションエコシステム発展への寄与」とは?
経営統括部・事業開発室 代表取締役専務 鈴木 博之

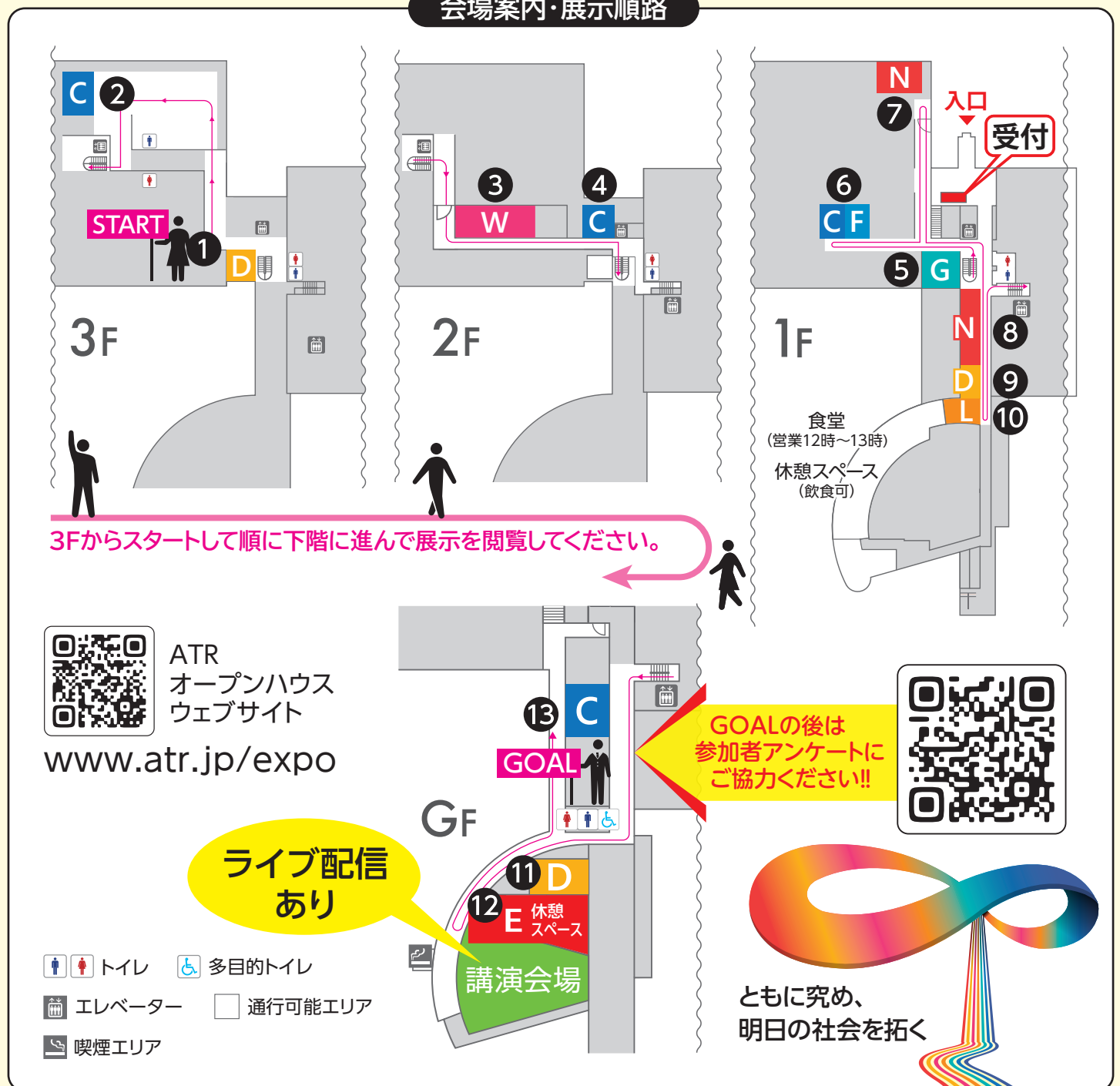
13:30~14:00

無線による通信と電力伝送の共存にむけた取り組み
適応コミュニケーション研究所 所長 横山 浩之

14:00~14:30

科学・工学の新たなモデリング言語としての圏論
佐藤匠徳特別研究所 客員研究員 丸山 善宏

会場案内・展示順路




研究開発展示


おすすめ DM デモンストレーション

N 脳情報科学


認知機能を支える脳のネットワーク

- N1 脳の配線のトレーニング 
- N2 Geometric Deep Learning to Generalize EEG Decoders Across Days/Subjects
- N3 メタ認知BMI開発に向けてMRI環境で計測した脳波からのノイズ除去
- N4 軽重ミックスデータベース構築によるサブタイプ分類とその神経科学的評価
- N5 脳の安静時機能的結合性による個人差の予測における心理特定法の応用

脳情報の解読とBMI技術


- N6 脳情報デコーディング
- N7 脳活動からの深層知覚再構成
- N8 ニューロリハビリテーションのための外骨格ロボット開発 
- N9 Inverse Reinforcement Learning Schemes for Continuous-Time Deterministic Systems
- N10 Impact of Perception Uncertainty on Abstraction During Learning
- N11 Closed-Loop fMRI System with Generative AI
- N12 機能的MRIを用いた「うつ病」の客観的診断支援方法の開発
- N13 クオリア構造学

脳研究を支える解析基盤技術

- N14 光ポンピング磁力計を用いた脳磁図計測システム 
- N15 fMRIデータに基づいたうつ病患者層別化マーカーの開発
- N16 Real-Sim-Real Learning for Robot Control
- N17 Neuroergonomics Approach to Investigate Dynamic Whole-Body Movement

L 生命科学

体内精密情報デジタルツインシステム

- L1 体内精密情報デジタルツインシステム 
- L2 ブロックコポリマーを用いた温度応答薬剤放出システムの研究
- L3 電気化学的リン酸センサーの開発



体内精密情報のモデル化

- L4 粗トポロジーの深化と離散的データ分析への応用

事業開発展示

G 関連会社

株式会社ATR-Promotions

- G1 ヒト・モノ・コトをはかるセンシング技術 
- G2 ATR-Corpus: ATR研究を支えたハイクオリティデータセット
- G3 脳画像研究のトータルテクニカルサポート
- G4 劣悪な環境下でも安定的な通信を可能とする新たな無線LAN通信技術 

ATR Learning Technology株式会社

- G5 ATR CALL BRIX: 学びのeポータルを通して全国の自治体へ 

株式会社ATR-Trek

- G6 音のAI検査ソリューション 

F ベンチャー企業～けいはんなATRファンド～など


- F1 日本ベンチャーキャピタル株式会社
- F2 ブルーイノベーション株式会社

E 大阪・関西万博関連展示

- E1 2025年大阪・関西万博～いのち輝く未来社会のデザイン～
- E2 けいはんな万博2025
- E3 ATRと万博
- E4 ATRのイノベーションエコシステム構築活動

D 深層インタラクション



深層インタラクショングループ紹介

- D1 ロボット/アバターと共生する社会の深層インタラクション
- ソーシャルタッチインタラクション
- D2 人とロボットのソーシャルタッチインタラクション 

対話知能システム学

- D3 対話ロボットの社会的表出に向けた取り組み
- D4 対話ロボットの社会実装に向けた実証的取り組み

アバター共生社会



- D5 人とアバターを繋ぐCA基盤の開発
- D6 人を越える表現能力を持つアンドロイドアバターの研究開発 
- D7 人混みの中での移動型サイバネティックアバターの快適な遠隔操作 
- D8 アバターロボットによるモラルインタラクション技術の構築
- D9 アバター操作が私達の体に与える影響

深層インタラクションの社会実装






- D10 アバター共生社会プロジェクトの社会実装に向けて

W 無線・通信

Beyond 5G/6Gに向けた研究開発

- W1 機械学習を活用した無線LANの高効率アクセス制御 
- W2 テラヘルツ波による超大容量無線LANの研究開発
- W3 確率的干渉到来予測を用いたMIMO伝送技術の研究開発
- W4 Beyond 5G無線通信プロトコルにおけるセキュリティ評価 








様々なアプリケーションへの無線の活用

- W5 リアルタイムアプリケーションを支える無線通信技術 
- W6 サイバネティック・アバターの安定運用に向けた無線通信技術
- W7 災害実動機関向け現場活動支援システム 
- W8 ワイヤフリーロボット実現に向けたミリ波無線通信技術
- W9 空間伝送型ワイヤレス電力伝送に関する研究開発 
- W10 飛行中ドローンへのワイヤレス電力伝送に向けた空芯ビーム形成 
- W11 電波を利用した近距離センシング技術 

無線技術分野のコンシェルジュサービス

- W12 波動工学研究所による開発支援 

C ライセンス・パートナー企業など

- C1 理化学研究所 ガーディアンロボットプロジェクト 
- C2 奈良国立大学機構
- C3 奈良先端科学技術大学院大学
- C4 特定非営利活動法人けいはんなアバターチャレンジ 
- C5 株式会社TSK 
- C6 東レ建設株式会社 
- C7 株式会社グリーンファーム 
- C8 一般社団法人日本砂栽培協会
- C9 ヴィストン株式会社 
- C10 株式会社フィート
- C11 株式会社ヒューマンテクノシステム
- C12 菱洋エレクトロ株式会社 
- C13 ビクシーダストテクノロジーズ株式会社 